



【960～1200万円】フィジカルAIと空間知能化に関する研究

富士通株式会社での募集です。 AI・MLエンジニアのご経験のある方は歓迎です。

募集職種

人材紹介会社
株式会社ジェイ エイ シー リクルートメント

採用企業名
富士通株式会社

求人ID
1613220

業種
Sler・システムインテグレーター

雇用形態
正社員

勤務地
神奈川県

給与
900万円～1200万円

勤務時間
08:45～17:30

休日・休暇
【有給休暇】初年度20日4か月目から【休日】完全週休二日制 年未年始【有給休暇】慶弔休暇、リフレッシュ休暇、積立休暇

更新日
2026年09月17日 17:34

応募必要条件

キャリアレベル
中途経験者レベル

英語レベル
流暢

日本語レベル
ネイティブ

最終学歴
大学卒：学士号

現在のビザ
日本での就労許可が必要です

募集要項

【求人No NJB2394334】
【BG名】
富士通研究所

【本部名】
フィジカルAI研究所

【組織としてのミッション】
World Intelligence Core Projectでは、空間のセンシングを通じて人やロボットがいる空間そのものを知能化させて、その空

間内のロボットやスムーズな人とロボットの協調動作を実現するフィジカルAI技術の研究を行っています。特に、人が見ればわかる空間の操作性・機能性を獲得する技術と空間内の人の行動や物理現象をシミュレーションする技術を軸にロボットの行動計画を高精度化する研究テーマに取り組んでいます。

【募集背景と応募者へのメッセージ】

所属研究員には、コンピュータビジョン、AIをバックグラウンドに持つメンバーが多く在籍しており、行動認識や空間理解に強いコアコンピタンスを持っています。ロボットビジョンはもとより、空間側からのセンシングで今までにないフィジカルAIの実現を模索しており、まだ誰も解いていない問いに挑みたい研究者を求めています。未踏の研究課題に正面から向き合える、卓越した知性と意志を持つ方を歓迎します。

【就業環境・勤務形態】

裁量労働または、フレックス勤務適用

【募集範囲と具体的業務内容】

空間知能化に関して、空間をセンシングしてモデリングする技術や、モデリングされた空間のシミュレーションを通じて、ロボットの行動学習や複数ロボットの協調制御に関して、複数テーマを横断しての研究開発を推進。

以下、注力研究テーマ

- ・空間を探索しながら情報・知識を獲得するロボットナビゲーション技術の開発
- ・複数のロボットや人間と協調するタスクを生成できるプランニング技術の開発
- ・人の行動と物理特性に着目したWorld Modelの開発
- ・複雑な環境下でも適用的に行動する複数ロボット制御技術の開発

【個人に期待する役割やミッション】

新規研究テーマの発案や研究ロードマップの作成、研究方針の決定など、チームリーダーとして研究をリードし、メンバーの研究を加速。Physical OSへの統合など他PJ、グループとの連携も積極的に行いPhysical AI研としての共通アーキテクチャの実現。アカデミア含めて世界トップ水準の成果を継続的に創出。

【仕事の魅力・やりがい】

研究・実装・現場実証・対外発信を横断し、エンドツーエンド価値を設計できる。

複数領域の専門家と協働し、大型デモ/実証でインパクトを残せる。

世界トップレベルの大学・研究機関との共同研究も多数あり、最先端の研究開発ができる。

スキル・資格

【必須の経験・キャリアや資格・言語】

- ・研究成果の統合（設計・実装・運用）経験
- ・合意形成・技術リード・育成経験
- ・トップクラスの機械学習またはロボティクス、ビジョン関連会議・論文誌での優れた研究実績と論文発表歴。（NeurIPS ICML ICLR、CoRL RSS ICRA IROS、CVPR ICCVなど）
- ・博士号またはそれに類する高度な研究実績

【歓迎する経験・キャリアや資格・言語】

大規模実証（複数台/拠点）

安全要件導入

共同研究推進

知財戦略

トップ会議デモ企画

会社説明

大規模かつ先進的なシステムを構築してきた高い技術力と豊富な実績によって、ITサービス市場において国内No.1、グローバル上位のシェアを占めています。世界の各地域で事業を展開し、グローバルなサービス体制を築いています。事業セグメント：テクノロジーソリューション、ユビキタスソリューション、デバイスソリューション