



## 【機械設計(機構)エンジニア/大阪・奈良】近接覚センサー技術を活用したロボットハンド開発/大阪大学発のスタートアップ

✓機構開発・ロボット開発経験者募集 ✓語学スキル歓迎 ✓フレックス・年休127日

### 募集職種

#### 採用企業名

株式会社Thinker

#### 求人ID

1595051

#### 業種

機械

#### 会社の種類

中小企業 (従業員300名以下)

#### 雇用形態

正社員

#### 勤務地

大阪府, 大阪市中央区

#### 給与

600万円 ~ 1200万円

#### 勤務時間

フレックスタイム制度あり (コアタイム10:00 ~ 16:00、休憩60分)

#### 更新日

2026年06月04日 10:43

### 応募必要条件

#### 職務経験

3年以上

#### キャリアレベル

中途経験者レベル

#### 英語レベル

無し

#### 日本語レベル

ネイティブ

#### 最終学歴

短大卒：準学士号

#### 現在のビザ

日本での就労許可が必要です

### 募集要項

#### ◀募集要項・本ポジションの魅力▶

- ・ロボットハンド開発に関わり、機構設計から量産立ち上げまで主導的に担当
- ・制約条件下で最適設計を考え、機械・アクチュエータ選定や伝達機構設計に挑戦できるやりがい
- ・新製品開発から量産移行まで経験でき、技術的課題解決力を活かして成長可能
- ・フレックスタイム制、年間休日127日、転勤なしでワークライフバランスを保ちながら働ける

#### 【業務内容】

ロボットハンドの開発という当社の主ミッションに関わっていただきます。

製品価値を最大化することを目的にロボットハンドの機能仕様を定義し、要件を満たすように機械設計、々のアクチュエータ（DCモータ、ステッピングモータ、エアシリンダ、etc）、動力伝達機構（ギア、タイミングベルト、リンク、etc）から用途・制約に応じて最適な方式を選定。設計から製造への移行において主導的な役割を担い、量産立ち上げまでを担っていただきます。

#### 【当社について】

株式会社Thinkerは、大阪大学発の近接覚センサー技術を核に、ロボットハンドの最後の「ラストワンインチ」に挑むスタートアップです。家電のように気軽に使えるロボットの実現を目指し、独自センサーとAI・柔軟機構を融合した製品群の社会実装を進めています。

【主力製品】TK-01シリーズ（近接覚センサー）、Think Hand F（ロボットハンド）、Thinker Model A（協働ロボットパッケージ）

#### 【Thinkerで働くことの魅力】

##### 1. フィジカルAI時代の中核課題「手先の器用さ」を社会実装する

近年、AIの「知能」は急速に進化していますが、物理世界で「仕事」を完結させるための「マニピュレーション（手先の器用さ）」は依然として世界的なボトルネックです。当社は、小山准教授の長年の研究から生まれた深い知見を基盤とし、未来を見据えた研究開発と、今まさに現場が直面している課題のプロダクト化を両立させています。単なる積み上げではなく、描いた未来から逆算して「今」を設計するバックキャストの姿勢。SFを現実へと変えていく一気通貫のストーリーの中に身を置き、未知の探求と社会実装を分断させず、圧倒的な臨場感をもって形にする。理想とする未来を自ら手繰り寄せ、現実をそこへ仕向けていく。その最前線で未来を実装していく手応えこそが、Thinkerで働く魅力です。

##### 2. 制御・メカ・電気を統合し、ロボットに「反射神経」を宿す面白さ

Thinkerが定義する「反射神経」とは、外部環境の変化をミリ秒単位で捉え、上位計算機の判断を待たずに自律的に動きを補正する超高速のフィードバック制御のことです。これは単なるソフトウェア処理では成立しません。エッジAI搭載の近接覚センサーによる「知覚」、それを瞬時に解釈する「推論」、そして物理的に動きへ変換する「メカ・電気」の高度な統合が必要です。組み込みエンジニアは、この領域を横断してシステム全体に「未知の最適解」を導き出すアーキテクトとして、一生モノの資産となる経験を積むことができます。

##### 3. 「一部」ではなく「全部」に関わる、圧倒的な手触り感

大手メーカーのような分業体制とは異なり、設計の初期段階から、お客様の現場での社会実装まで、すべての工程に一貫して携わることができます。自分の書いたプログラムや設計が、実際にロボットの動きとなって目の前の課題を解決する。そのダイレクトな手応えと全体像を把握できる環境が、Thinkerにはあります。

#### 【雇用形態】

正社員

※試用期間あり、3ヶ月

#### 【給与】

年収：600万円～1,200万円（年俸制または月給制）

※固定残業代：45時間

※ご経験年数・スキル及び面接でのご評価によって決定いたします。

<年収例>

ポテンシャル：600万～800万

ミドル：800万～1000万

ベテラン：1000万～1200万

#### 【就業時間】

フレックスタイム制（コアタイム：10:00～16:00）

■フレキシブル・タイム：

・始業時間帯：6:00～10:00

・終業時間帯：16:00～22:00

・休憩時間：60分（12:00～13:00）

■標準的な勤務時間帯：9:00～18:00

#### 【勤務地】

大阪本社または奈良拠点（奈良市左京6丁目5-2）

■受動喫煙対策：屋内全面禁煙

※大阪本社は8月～9月頃に以下の住所に移転予定

-大阪府大阪市西区京町堀2丁目5-16 うつぼGIZAビル9階

#### 【休日休暇】

- ・年間休日127日
- ・完全週休2日制（土日祝）
- ・夏季休暇
- ・年末年始休暇
- ・慶弔休暇
- ・有給休暇（入社6ヵ月後に10日付与）

#### 【待遇・福利厚生】

- ・ストックオプション（一部従業員利用可）
- ・在宅勤務可（応相談）
- ・加入保険（健康保険、厚生年金保険、雇用保険、労災保険）

## スキル・資格

### 【必須要件】

- 高専卒以上
- 信頼性、耐久性を要するハードウェア製品の機構開発経験。
- ロボット開発経験。メカトロニクスの知識
- 厳しい制約下で現実的な機械設計ソリューションの発想力
- 3D CAD を使用した設計の経験
- 技術的課題に対する迅速な対応力。
- 新製品開発から量産移行移行した経験。

### 【歓迎要件】

- 目的意識を明確に持ち自律的に働くことができる方。

### 【選考について】

- 採用予定人数：若干名
- 選考内容：面接のみ（2次面接にて技術・スキル評価あり）
- 面接回数：3回

---

## 会社説明