



自動運転開発キット製品開発エンジニア・Field Application Engineer

株式会社ティアフォーでの募集です。組み込み・制御系のご経験のある方は歓迎です。

Job Information

Recruiter

JAC Recruitment Co., Ltd.

Hiring Company

株式会社ティアフォー

Job ID

1550483

Industry

Automobile and Parts

Job Type

Permanent Full-time

Location

Tokyo - 23 Wards

Salary

7 million yen ~ 15 million yen

Work Hours

09:00 ~ 18:00

Holidays

【有給休暇】入社7ヶ月目には最低10日以上 【休日】完全週休二日制 土 日 祝日 GW 夏季休暇 年末年始

Refreshed

July 10th, 2025 15:59

General Requirements

Career Level

Mid Career

Minimum English Level

Business Level

Minimum Japanese Level

Native

Minimum Education Level

High-School

Visa Status

Permission to work in Japan required

Job Description

【求人No NJB2269064】

ティアフォーでは自動運転の民主化というミッションの達成に向けて、自動運転のソフトウェアをオープンソース化するとともに、それらソフトウェアの要求を満たすことのできるハードウェア（センサー、ECU、車両）をリファレンスハードウェアとして提供しています。

新たな自動運転システム開発者、サービス開発者に対しての参入障壁を下げることによって、自動運転コミュニティを活性化させ、コミュニティによる自動運転システム開発の加速を目指しています。

上記取り組みをさらに加速させるため、自動運転開発キットやリファレンスハードウェアとソフトウェアを組み合わせた統合型ソリューションを顧客に提供するための製品開発や顧客サポート業務に従事いただける方を募集します。

【仕事内容】

自動運転で用いられるセンシングソリューション・開発キット等の製品開発
製品リリースに向けた要素開発や性能評価・テスト（ソフトウェア/ハードウェア）
ドキュメンテーション（データシート/マニュアル/クイックスタートガイドなど）
顧客（海外含む）の技術サポート、インテグレーションサポート（代理店と協力）
国内外での展示会出展サポート、自社製品を応用したデモ開発

【チャレンジ・やりがい】

2025年に向けて実用化が加速する自動運転の市場において、自ら開発した製品やソリューションが世界中の顧客に使われ、市場や世界が大きく変化していく様子を感ずることができる
顧客への製品提供や技術サポートを通じて、ダイレクトに価値を提供することができる
自動運転のソフトウェア・ハードウェア両面の開発に携わることができる

【参考情報】

TIER IV ADK

https://sensor.tier4.jp/automotive_hdr_camera.jp

Required Skills

■必須要件

- ・ Linux ROS/ROS2でのソフトウェア開発経験
- ・ PythonやC++言語でのソフトウェア開発経験
- ・ 自動運転で用いられるセンサ群（カメラ、LiDAR、RADAR等）を用いた開発経験
- ・ 日本語・英語でのコミュニケーションスキル

■歓迎要件

- ・ 何らかのセンサや組み込み機器等の製品開発に携わりリリースした経験
- ・ Linux でのデバイスドライバ開発経験
- ・ イメージセンサ ISP 等の開発経験
- ・ 画像処理 画像認識アルゴリズムの開発経験
- ・ 機械学習アルゴリズムの開発・評価経験 機械学習フレームワークの利用経験

Company Description

自動運転用オープンソースソフトウェア「Autoware」の研究、開発。「Autoware」をベースにした拡張可能な自動運転開発プラットフォーム「Pilot.Auto」の開発。自動運転を実装するためのクラウドDevOpsプラットフォーム ツールチェーン「Web.Auto」の提供。センサフュージョンによるパーセプション技術の開発を支援するパッケージ「センサフュージョン開発キット」の展開。自動運転システム用の車載HDRカメラ「C1カメラ」、「C2カメラ」等の製造・販売。自動運転向けソフトウェア統合型電動化モジュールの開発。