



## Electrical AIT Engineer

### Job Information

**Hiring Company**[ispace, inc.](#)**Job ID**

1424163

**Industry**

Other (Infrastructure)

**Company Type**

Small/Medium Company (300 employees or less)

**Job Type**

Permanent Full-time

**Location**

Tokyo - 23 Wards, Chuo-ku

**Train Description**

Toei Shinjuku Line Station

**Salary**

6 million yen ~ 8 million yen

**Work Hours**

9:00~18:00 (所定労働時間: 8時間0分) 休憩時間: 60分

**Holidays**

完全週休2日制 (休日は土日祝日) 年間有給休暇15日~25日 (下限日数は、入社半年経過後の付与日数となります)

**Refreshed**

May 15th, 2024 05:00

### General Requirements

**Minimum Experience Level**

Over 3 years

**Career Level**

Mid Career

**Minimum English Level**

Business Level

**Minimum Japanese Level**

Business Level

**Minimum Education Level**

Bachelor's Degree

**Visa Status**

Permission to work in Japan required

### Job Description

ispace Japan is seeking a highly motivated and talented Electrical AIT Engineer to join its team developing lunar orbiters, landers and rovers. The ideal candidate will have broad experience in the Assembly, Integration, and Testing of spacecraft and good technical knowledge of multiple spacecraft subsystems. This is a unique opportunity to join a truly fascinating project, the first stage of ispace's plans to perform resource prospecting on the moon. In this position, you will join a small, international team of engineers, and you will be mainly assigned to the production and verification of our next vehicle, M2.

Candidates with demonstrated "hands-on" experience in some engineering domains and interdisciplinary experience are preferred. Teamwork is valued, and depending on the strengths of each member of the Electrical AIT team, your responsibility might be more focused on different areas of Avionics integration and testing.

#### Key Responsibility

- Support the planning and management of the integration and verification activities of lunar lander spacecraft, its subsystems and payloads, overseeing their correct and timely execution
- Design procedures to guarantee safety and compliance with requirements, managing risks, schedule and costs, and incorporating lessons learnt from ispace's M1 Lander.
- Lead execution of procedures, training and supervising technicians and interfacing closely with QA department.
- Support definition of quality metrics and acceptance procedures and criteria
- Work closely with design engineering teams and give feedback to simplify processes and improve quality, guiding in the field of best practices, standards, manufacturing and assembly techniques. Advise on detailed design standards and potential re-design requirements. Review specifications and design and provide judgement about quality and manufacturability
- Maintain spacecraft configuration during its build and testing and manage the logs of procedures execution according to planning.
- Support continuous improvement efforts for improving the effectiveness and leanness of our operations.
- Take responsibility for the non-conformance resolution process execution and completion of cause & corrective action efforts. Maintain a log of lessons learnt
- Support formulation of spacecraft test requirements, prepare testing documents and review supplier test and verification activities. Work closely with Software and Avionics teams for defining Functional Testing environment and Test Software requirements.
- Provide advice on the selection, integration and calibration of spacecraft instrumentation, including test measurement instrumentation, R&D instrumentation, and flight instrumentation. Support data acquisition system integration and set-up. Take ownership over EGSE operation and maintenance.

---

#### ■雇用条件・就業条件

雇用形態：正社員（試用期間 3ヶ月）

勤務地：住所：東京都中央区日本橋浜町3-42-3 住友不動産浜町ビル3F  
 勤務地最寄駅：都営新宿線／浜町駅  
 受動喫煙対策：屋内全面禁煙

給与形態：年俸制 680万円～900万円  
 昇給 年1回 有、残業 有

待遇・福利厚生：通勤手当、健康保険、厚生年金保険、雇用保険、労災保険  
 ＜各手当・制度補足＞  
 通勤手当：実費精算  
 社会保険：各種社会保険完備

---

#### Required Skills

##### Basic Qualifications

- Bachelor or Master's degree in Electrical, Aerospace Engineering or equivalent
- 5+ years of experience in the integration and testing of complex and highly integrated systems
- Excellent interpersonal, organizational, and communication skills. Enthusiastic attitude and team player
- Hands-on experience in the development of hardware
- Experience writing test scripts.
- Be comfortable with an ever-changing and fast-paced environment with tight deadlines. Down-to-earth-thinker with ability to take decisions under stressful situations with limited information
- Working level in English

##### Preferred Qualifications

- Has experience with spacecraft integration and verification.
- Working level in Japanese language is a plus.
- Certification in different skills related to electrical integration like crimping or soldering.
- Background in design of Electrical Systems is favoured.

---

#### Company Description

##### Expand our planet. Expand our future.

ispaceは「人類の生活圏を宇宙に広げ、持続性のある世界を目指す」宇宙スタートアップ企業。

超小型宇宙ロボットを軸に、月面の水資源開発を先導し、宇宙で経済が回る世界の実現を目指します。

水は水素と酸素に分解することで燃料になるため、月面における水資源のマッピングは、宇宙開発を加速度的に進めると考えます。

建設、エネルギー、鉄鋼、通信、運輸、農業、医療、そして月旅行...2040年に、1000人が住み、年間10000人が月を訪れる。

ispaceは宇宙に構築したインフラを活用することで、地球に住む人間の生活を支えていきます。

## PROJECT

ispaceは民間企業に月での新規ビジネスチャンスを提供し、月を地球の経済・生活圏に取り込むことを目指している。Google Lunar XPRIZEのファイナリスト5チームに入ったHAKUTOを運営したispaceは、史上初の民間企業による月面探査プログラム「HAKUTO-R」に取り組む。

### ・ HAKUTO

ispaceは、日本で唯一Google Lunar XPRIZEに参加したチームHAKUTOを運営していました。ベンチャー、大学、そしてプロボノと、様々なバックグラウンドをもった人材が集まり、それぞれの特技を生かし合って月面探査ロボット（ローバー）を開発し、Google Lunar XPRIZEに挑戦し、世界初の民間月面探査を目指しました。

### ・ M1

Mission1は、日本初、民間主導のランダーでの月面着陸を目指します。

### ・ M2

Mission1に続くMission2では、月面着陸と搭載したローバーでの月面探査を目指します。目的は、Mission1同様に、月の情報と地球-月輸送サービス構築に向けた技術検証です。

### ・ M3

Mission3以降の目的は、水資源探査を中心とした、月の情報と地球-月輸送サービスプラットフォームの構築です。高頻度でランダーの月面着陸とローバーでの月面探査を実現し、お客様の荷物を月へ輸送、そして要望に応じて月面のデータを取得する等のミッションを行います。

## TECHNOLOGY

ispaceでは、低コストで定期的な輸送プラットフォームを構築するために、小型・軽量で機動力の高いランダーとローバーを開発しています。

日本の高精度な加工技術の活用による大胆な軽量化、民生品の活用による小型・軽量化、コスト削減、開発リードタイム短縮、アジャイル開発の導入による開発スピード向上、品質向上を実現します。それにより、お客様にとって負担を軽減し、より自由度の高い輸送サービスを提供できます。

### ・ ローバー

小型ながらも機能性を追求した超小型惑星探査ローバー。

世界最小・最軽量のモビリティプラットフォームながらも、インターフェース標準化や群ロボット化により、探査の機能拡張性を有し、お客様の要望に柔軟に対応。

「Google Lunar XPRIZE」のために開発された、360°の視野を持つ高画質カメラを付属した4輪のフライトモデルローバーのSORATOをもとに、月面探査が可能になります。

将来に向けて、最新のロボット工学や人工知能を利用し、複数のローバーで資源の探査と採掘を目指します。